



(12) BẢN MÔ TẢ SÁNG CHẾ THUỘC BẰNG ĐỘC QUYỀN SÁNG CHẾ

(19) Cộng hòa xã hội chủ nghĩa Việt Nam (VN)
CỤC SỞ HỮU TRÍ TUỆ

(11)



1-0036910

(51)⁷

B62J 6/00

(13) **B**

(21) 1-2019-00294

(22) 09/06/2017

(86) PCT/IB2017/053415 09/06/2017

(87) WO2018/002749 04/01/2018

(30) 102016000067012 28/06/2016 IT

(45) 25/09/2023 426

(43) 25/04/2019 373A

(73) PIAGGIO & C. SPA (IT)

Viale Rinaldo Piaggio, 25 - 56025 Pontedera (Pisa), Italy

(72) SANTUCCI, Mario Donato (IT); BARTOLOZZI, Stefano (IT).

(74) Công ty Luật TNHH T&G (TGVN)

(54) XE MÁY

(57) Xe máy (1) bao gồm:

thân xe máy (2, 3, 4) kéo dài dọc theo trục dọc (L - L) và có phần trước (2), phần sau (4) và phần giữa (3) ở giữa phần trước (2) và phần sau (4);

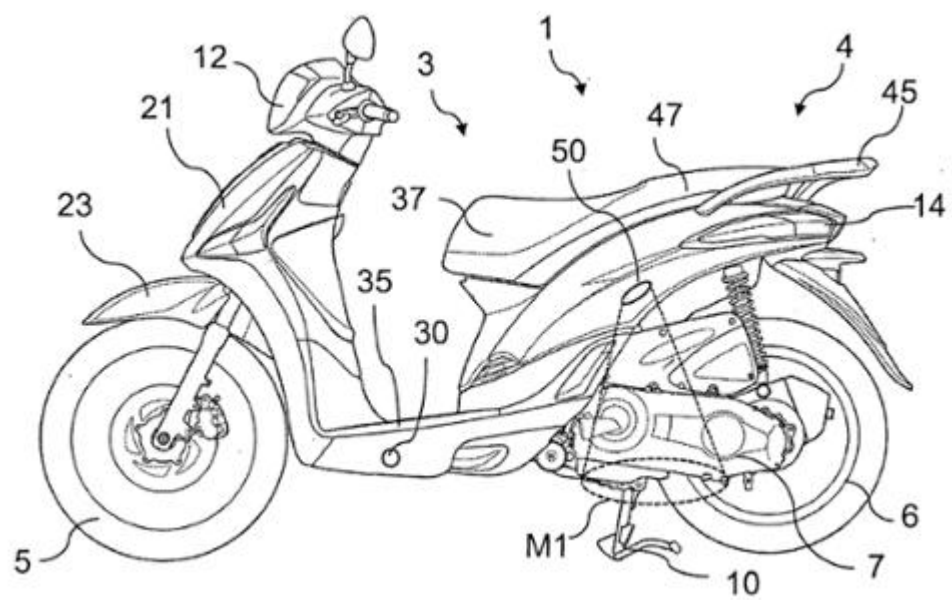
ít nhất hai bánh (5, 6) được gắn vào thân xe máy (2, 3, 4), bao gồm bánh trước (5) và bánh sau (6);

động cơ kéo (7) được gắn vào thân xe máy (2, 3, 4) và được nối về mặt vận hành với ít nhất một trong số hai bánh (5, 6);

ít nhất một đèn pha (12) được cố định vào phần trước (2) và ít nhất một đèn sau (14) được cố định vào phần sau (4);

ít nhất một chân chống đứng (100) được làm thích ứng cần phải được dịch chuyển để giả sử lựa chọn vị trí vận hành nghỉ và vị trí vận hành làm việc, trong đó, ở vị trí vận hành làm việc, chân chống đứng có ít nhất một phần đầu chống tỳ vào phần mặt đất ở bên và/hoặc dưới thân xe máy;

một bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ nhất (50) được làm thích ứng để chiếu sáng chân chống đứng (10).



Lĩnh vực kỹ thuật được đề cập

Sáng chế đề cập đến lĩnh vực kỹ thuật xe máy, và cụ thể là, sáng chế đề cập đến xe máy bao gồm bộ phận chiếu sáng hỗ trợ dùng cho các thao tác đỗ.

Tình trạng kỹ thuật của sáng chế

Các hệ thống chiếu sáng gắn liền trên các xe máy cho phép sử dụng an toàn các xe máy này đã và đang được sử dụng trong thời gian dài. Các xe máy thực tế là được bố trí đèn pha, đèn sau, các đồng hồ chỉ hướng, v.v.. Đèn pha cho phép chiếu sáng vùng mặt đất bố trí ở phía trước của xe máy và khiến xe máy thấy được đối với người ở phía trước xe máy. Đèn sau cho phép xe máy thấy được đối với người ở phía sau xe máy và tạo tín hiệu mà kích hoạt các phanh của xe máy.

Tuy nhiên, các hệ thống chiếu sáng theo giải pháp kỹ thuật đã biết không cho phép người lái xe máy thực hiện các thao tác đỗ đủ an toàn dưới các điều kiện môi trường chiếu sáng thấp, vì người lái có thể làm tổn thương chính anh ta khi kích hoạt chân chống đứng, ví dụ anh ta có thể tiếp xúc với các phần nóng của xe máy hoặc anh ta có thể mất thăng bằng. Tài liệu JP 2014118135 A thể hiện phần mở đầu của điểm 1 yêu cầu bảo hộ.

Bản chất kỹ thuật của sáng chế

Một mục đích chung của sáng chế này là đề xuất xe máy có bộ phận chiếu sáng hỗ trợ dùng cho các thao tác đỗ cho phép khắc phục hoặc làm giảm, ít nhất một phần, các nhược điểm của các xe máy theo giải pháp kỹ thuật đã biết.

Mục đích này và các mục đích khác thu được qua xe máy theo điểm 1 yêu cầu bảo hộ dưới dạng chung hơn của nó, và theo các điểm yêu cầu bảo hộ phụ thuộc điểm 1 yêu cầu bảo hộ theo một số trong số các phương án đặc trưng của nó. Cụ thể là, xe máy (1) bao gồm:

thân xe máy (2, 3, 4) kéo dài dọc theo trục dọc (L-L) và có phần trước (2), phần

sau (4) và phần giữa (3) ở giữa phần trước (2) và phần sau (4);

ít nhất hai bánh (5, 6) được gắn vào thân xe máy (2, 3, 4), bao gồm bánh trước (5) và bánh sau (6);

động cơ kéo (7) được gắn vào thân xe máy (2, 3, 4) và được nối về mặt vận hành với ít nhất một trong số hai bánh (5, 6);

ít nhất một đèn pha (12) được cố định vào phần trước (2) và ít nhất một đèn sau (14) được cố định vào phần sau (4);

ít nhất một chân chống đứng (100) được làm thích ứng cần phải được dịch chuyển để giả sử lựa chọn vị trí vận hành nghỉ và vị trí vận hành làm việc, trong đó, ở vị trí vận hành làm việc, chân chống đứng có ít nhất một phần đầu chống tỳ vào phần mặt đất ở bên và/hoặc dưới thân xe máy;

bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) được làm thích ứng để chiếu sáng chân chống đứng (10) hoặc làm cho nó phát sáng dạ quang;

khác biệt bởi thực tế là bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) được định hướng để chiếu sáng chân chống đứng (10) khi chân chống đứng này ở vị trí nghỉ.

Mô tả vắn tắt các hình vẽ

Sáng chế sẽ được hiểu hơn từ phần mô tả chi tiết sáng chế sau, nhằm mục đích để làm ví dụ và không chỉ hạn chế ở các hình vẽ kèm theo, trong đó:

Fig.1 thể hiện hình vẽ phối cảnh về một phương án không giới hạn của xe máy;

Fig.2 thể hiện hình chiếu bằng của xe máy trên Fig.1;

Fig.3 thể hiện hình chiếu cạnh của xe máy trên Fig.1, trong đó xe máy theo kết cấu vận hành thứ nhất;

Fig.4 thể hiện hình chiếu cạnh khác của xe máy trên Fig.1, trong đó xe máy theo kết cấu vận hành thứ hai;

Fig.5 thể hiện sơ đồ khối về chức năng của một phương án để làm ví dụ của một bộ phận điều khiển điện tử của xe máy trên Fig.1; và

Fig.6 thể hiện hình chiếu cạnh của một phương án có thể của xe máy khác với phương án trên Fig.1.

Mô tả chi tiết sáng chế

Trên các hình vẽ kèm theo, các chi tiết giống hoặc tương tự sẽ được thể hiện bởi cùng các số chỉ dẫn.

Trên các hình vẽ từ Fig.1 đến Fig.4 kèm theo, một phương án của xe máy 1 được thể hiện, theo ví dụ được thể hiện cụ thể mà không bị hạn chế, xe máy hai bánh và cụ thể là xe scuttor hai bánh, có bánh trước 5 và bánh sau 6 được thể hiện.

Trong phần mô tả dưới đây, xe máy 1 chung sẽ được đề cập, do đó có nghĩa là phần mô tả sau nói chung là có thể áp dụng vào loại xe máy 1 bất kỳ thuộc loại L bao gồm:

thân xe máy 2, 3, 4;

ít nhất hai bánh 5 gắn vào thân xe máy 2, 3, 4;

động cơ kéo 7, ví dụ, nhiệt hoặc điện hoặc lai, gắn vào thân xe máy 2, 3, 4 và được nối về mặt vận hành với ít nhất một trong số hai bánh 5, 6.

Ví dụ, xe máy 1 hai bánh nêu trên, là xe máy hai bánh, như ví dụ xe scuttor hoặc xe máy, hoặc xe ba bánh mà ít nhất hai bánh trước lái và nghiêng, hoặc xe bốn bánh được bố trí hai cặp bánh nghiêng và ít nhất hai bánh lái.

Thân xe máy 2, 3, 4 kéo dài dọc theo trục dọc L-L mà song song với trục dẫn động của xe máy 1, và có phần trước 2, phần sau 4 và phần giữa 3 ở giữa phần trước 2 và phần sau 4. Phần giữa 3 là một phần của thân xe máy 1 trên đó thân người lái bố trí phù hợp với xe máy 1 và/hoặc cưỡi xe máy 1 dưới điều kiện sử dụng và điều khiển thông thường của xe máy 1. Theo ví dụ này, phần giữa bao gồm sàn 35, phần đỡ bố trí dưới yên 36, và phần trước 37 của yên. Theo ví dụ này, phần trước 2 bao gồm tám chắn phía trước 21, tay lái 22, bánh trước 5, bộ phận chắn bùn phía trước 23. Theo ví dụ này, phần sau 4, bao gồm phần lưng 47 của yên, phần chứa dự trữ 45, một hoặc hai nhíp sau 41, bánh sau 6, động cơ kéo 7.

Xe máy 1 bao gồm ít nhất một đèn pha phía trước 12 được cố định vào phần trước 2 và ít nhất một đèn sau 14 được cố định vào phần sau 4 và hướng về phía hướng đối diện với đèn pha 12. Khi tay lái 22 không được quay, nghĩa là, khi cả hai bánh

trước 5 và bánh sau 6 xếp thẳng hàng dọc theo trục dọc L-L, đèn pha 12 phát ra chùm sáng chủ yếu tập trung dọc theo trục dọc L-L và hướng về phía phần mặt đất được bố trí ở phía trước xe máy 1. Đèn sau 14 phát ra ánh sáng không định hướng được, thường được tập trung ở cùng độ cao của cùng đèn sau của nó để tránh làm lóa mắt các phương tiện giao thông mà đi sau xe máy 1.

Theo một phương án ưu tiên và không hạn chế, xe máy 1 bao gồm ít nhất một chân chống đứng 10 được làm thích ứng cần phải được dịch chuyển để giả sử lựa chọn vị trí vận hành nghỉ và vị trí vận hành làm việc, trong đó, ở vị trí vận hành làm việc, chân chống đứng 10 có ít nhất một phần đầu chống tỳ vào phần mặt đất ở bên và/hoặc dưới thân xe máy 1. Chân chống đứng 10 nêu trên ví dụ được lắp bản lề quay được vào khung đỡ của xe máy 1 hoặc, như trong ví dụ được thể hiện trên các hình vẽ từ Fig.1 đến Fig.4, nó được lắp bản lề với vỏ động cơ của động cơ kéo 7.

Xe máy 1 còn bao gồm bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 được làm thích ứng để chiếu sáng chân chống đứng 10 hoặc làm cho nó phát sáng dạ quang, trong suốt thao tác đỗ. Cần phải lưu ý rằng trên Fig.1 và Fig.4, chân chống đứng 10 được thể hiện ở vị trí vận hành làm việc trong khi trên Fig.3 chân chống đứng này được thể hiện ở vị trí vận hành nghỉ. Chân chống đứng 10 ví dụ, không khác, chân chống bên chỉ có một cánh tay chống tỳ vào mặt đất hoặc chân chống đứng giữa với hai cánh tay chống trên mặt đất.

Theo một phương án ưu tiên, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 để chiếu sáng chân chống đứng 10 hoặc làm cho nó phát sáng dạ quang khi chân chống đứng 10 ở vị trí nghỉ. Ví dụ, có thể thấy được từ ví dụ trên Fig.4 là bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 là để chiếu sáng xe máy 1 phần M1 và cụ thể là một phần của phần sau 4 của xe máy 1 và chính xác hơn là một phần M1 của động cơ kéo 7. Mặc dù, thuận tiện là bộ phận chiếu sáng thứ nhất 50 chiếu sáng chân chống đứng 10 hoặc làm cho nó phát sáng dạ quang khi nó ở vị trí nghỉ, tuy nhiên có thể đề xuất là bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 chiếu sáng chân chống đứng 10 hoặc làm cho nó phát sáng dạ quang khi nó ở vị trí làm việc.

Đề cập đến Fig.5, theo một phương án ưu tiên, xe máy 1 bao gồm bộ phận điều

khởi động 100 được nối về mặt vận hành với bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 để kích hoạt và khởi kích hoạt bộ phận này.

Ví dụ, bộ phận điều khiển khởi động 100, cũng như bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50, được nạp điện bởi một ắc quy 101 của xe máy 1.

Vấn đề cập đến Fig.5, theo phương án không hạn chế, bộ phận điều khiển khởi động 100 là bộ phận điều khiển động cơ (Engine Control Unit - ECU) của xe máy 1 và nó cũng điều khiển động cơ kéo 7 của xe máy 1.

Theo một phương án ưu tiên, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển khởi động 100 để bộ phận này được kích hoạt và được khởi kích hoạt, và bộ phận điều khiển khởi động 100 kích hoạt bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 khi tốc độ của xe máy 1 bằng không và/hoặc khi động cơ kéo 7 thay đổi từ trạng thái bật đến trạng thái tắt và/hoặc khi việc người lái rời khỏi xe máy 1 được phát hiện.

Theo một phương án không hạn chế, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 được tích hợp ở chân chống đứng 10. Ví dụ, chân chống đứng 10 bao gồm một chỗ mà chứa một nguồn sáng của bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50. Một hoặc nhiều bộ dẫn điện đi trong chân chống đứng 10 để nối điện nguồn sáng với bộ phận điều khiển khởi động 100 của xe máy 1.

Theo một phương án khác phương án được mô tả ở trên, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 ở bên ngoài chân chống đứng, bộ phận này được gắn chặt vào thân 2, 3, 4 của xe máy 1 và bộ phận này được định hướng về phía chân chống đứng 10 và khi chân chống đứng 10 ở vị trí nghỉ. Việc này có thể thu được bằng cách sử dụng nguồn sáng, được gắn chặt vào thân 2, 3, 4 và tốt hơn là, vào phần giữa 4. Cụ thể là, điều được mô tả ở trên sẽ thu được trong trường hợp nguồn là nguồn sáng trực tiếp, ví dụ như LED, và/hoặc bằng cách sử dụng hệ thống quang học ví dụ bao gồm ít nhất một thấu kính và hoặc ít nhất một điểm sáng có thể tạo hình về mặt không gian sự phát sáng phát ra bởi nguồn sáng không trực tiếp, ví dụ như đèn sợi đốt hoặc đèn halogen. Tốt hơn là, nguồn sáng nêu trên có thể không thấy được khi nhìn vào xe máy 1 từ điểm nhìn phía sau xe máy 1 dọc theo trục dọc L-L khi xe máy đang chạy.

Theo một phương án ưu tiên, xe máy 1 còn bao gồm bộ phận cảm biến lúc mờ sáng 105 được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển điện tử 100. Bộ phận điều khiển điện tử 100 được lập trình để giữ bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 tắt, bất chấp tốc độ xe máy 1 và/hoặc bất chấp có bật hoặc tắt động cơ kéo 7, khi phát hiện độ sáng nhất định của môi trường xung quanh. Do đó, có thể tránh kích hoạt bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 khi không đòi hỏi trong nhiều hoàn cảnh.

Theo một phương án ưu điểm và không hạn chế, xe máy 1 còn bao gồm bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30 được gắn chặt vào thân xe máy 2, 3, 4 và được làm thích ứng để được điều khiển về mặt điện cần phải được kích hoạt và khử kích hoạt. Bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30 được bố trí và được định hướng sao cho, khi được kích hoạt, nó chiếu sáng, lựa chọn ưu tiên, phần mặt đất G1, ở bên và/hoặc dưới phần giữa 3 của thân xe máy 2, 3, 4. Nhằm các mục đích của sáng chế, lựa chọn có ý nghĩa chính hoặc độc nhất. Tốt hơn là, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30 được bố trí trên thân xe máy 1 và được cố định ở giữa, hoặc gần như ở giữa, giữa bánh trước 5 và bánh sau 6.

Theo một phương án ưu tiên, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30 được bố trí ở phần giữa 3 của thân xe máy 1 và nó được định hướng về phía mặt đất. Theo một ví dụ phù hợp với phương án được thể hiện trên các hình vẽ từ Fig.1 đến Fig.4, xe máy 1 là xe scuttor và phần giữa 3 của thân xe máy 2, 3, 4 bao gồm sàn 35 và bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30 được bố trí bên dưới sàn 35, cụ thể là bên dưới thành bước lên của sàn 35.

Tốt hơn là, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30 có trục quang phát sáng chính D1 được định hướng dọc theo phương ngang với trục dọc L-L và hướng về mặt đất. Việc này có thể thu được bằng cách sử dụng nguồn sáng trực tiếp, chẳng hạn như LED, và/hoặc bằng cách sử dụng hệ thống quang học ví dụ bao gồm ít nhất một thấu kính và/hoặc ít nhất một điểm sáng có thể về mặt không gian định hình sự phát sáng được phát ra bởi nguồn sáng không trực tiếp, chẳng hạn như đèn sợi đốt hoặc đèn halogen.

Theo một phương án ưu tiên và không hạn chế, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ

hai 30 bao gồm một cặp bộ phận chiếu sáng bổ trợ đặt ở các phía đối diện giữa chúng so với trục dọc L-L.

Theo một phương án ưu tiên, bộ phận điều khiển điện tử 100 được nối về mặt vận hành với bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ hai 30 để kích hoạt và khử kích hoạt bộ phận này. Bộ phận điều khiển điện tử 100 kích hoạt một cách tự động bộ phận chiếu sáng thứ hai 30 khi tốc độ của xe máy 1 thấp hơn tốc độ ngưỡng. Thuận tiện là, tốc độ ngưỡng có trị số tuyệt đối lớn hơn không. Ví dụ, tốc độ ngưỡng bằng 10 km/giờ hoặc bằng 5 km/giờ. Theo một phương án, đề cập đến Fig.5, bộ phận điều khiển điện tử 100 nhận, ví dụ từ bộ phận cảm biến tốc độ 102 bố trí liền với xe máy 1 hoặc được nối về mặt vận hành với nó, thông tin mang tín hiệu điện liên quan đến tốc độ xe máy 1. Phương án được mô tả ở trên đặc biệt có ưu điểm trong đó bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ hai 30 được kích hoạt một cách tự động khi bộ phận này phát hiện tốc độ xe máy giảm từ trị số dương bất kỳ bên dưới trị số ngưỡng nhất định, sao cho bộ phận này kích hoạt một cách tự động bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ hai 30 khi có khả năng người lái thực hiện thao tác dừng và/hoặc đỗ xe máy 1.

Tốt hơn là, ngoài bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ hai 30 được nạp điện bởi ắc quy 101 của xe máy 1.

Theo phương án khác, xe máy 1 bao gồm một giao diện sóng vô tuyến 103 được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển điện tử 100. Bộ phận điều khiển điện tử 100 được lập trình để kích hoạt bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ nhất 50 và/hoặc bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ hai 30 khi tốc độ của xe máy 1 bằng không và cụ thể là khi xe máy ở trạng thái đỗ và khi tiếp nhận tín hiệu điều khiển vô tuyến từ giao diện vô tuyến 103. Do đó, sẽ tốt hơn là có thể sử dụng bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ nhất và/hoặc bộ phận chiếu sáng bổ trợ thứ hai còn có thể khiến người dùng được phép của xe máy 1 phát hiện ra vị trí đỗ của xe máy 1 khi trời tối và từ khoảng cách nhất định. Giao diện sóng vô tuyến 103 nêu trên ví dụ là giao diện của thiết bị xách tay không dây cho phép sử dụng xe máy 1, chẳng hạn như bộ điều khiển cảnh báo và/hoặc thiết bị điện tử xác thực (keyfob).

Trên cơ sở điều được mô tả ở trên, do đó có thể hiểu rằng xe máy 1 thuộc loại

được mô tả ở trên có thể đạt được các mục đích đề cập ở trên ở phần tình trạng kỹ thuật đã biết. Thực tế là, nhờ việc đề xuất bộ phận chiếu sáng thứ nhất 50 ở bước đồ cũng dưới điều kiện môi trường chiếu sáng thấp, người lái xe máy 1 có thể phát hiện một cách dễ dàng chân chống đứng 10, để điều khiển nó chuyển từ vị trí nghỉ sang vị trí làm việc.

Có thể đề xuất, sau khi được kích hoạt, bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 được khử kích hoạt một cách tự động nếu một sự kiện xảy ra hoặc nếu bộ phận này được điều khiển định giờ, ví dụ dưới sự điều khiển của bộ phận điều khiển điện tử 100.

Theo một phương án, xe máy 1 bao gồm bộ phận phát hiện 106 được làm thích ứng để cấp thông tin mang tín hiệu liên quan đến sự tồn tại và/hoặc sự không tồn tại của người lái trên xe máy 1 (dưới đây gọi là "bộ phận cảm biến tồn tại người lái 106") được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển điện tử 100. Có thể đề xuất, theo tín hiệu được tạo ra bởi bộ phận cảm biến tồn tại người lái 106, bộ phận điều khiển điện tử 100 được tạo kết cấu và được lập trình để thiết lập việc kích hoạt của bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50, ví dụ để kích hoạt bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 khi bộ phận điều khiển điện tử 100 phát hiện ra người lái rời khỏi xe máy 1. Bộ phận cảm biến tồn tại người lái 106 bao gồm ví dụ bộ phận chuyển mạch điện chẳng hạn được đặt dưới yên. Một ví dụ không hạn chế của bộ phận cảm biến tồn tại người lái 106 được mô tả trong bằng sáng chế EP2130713 B1, có cùng chủ đơn.

Hơn nữa, nếu bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30 còn được bố trí trong xe máy 1, có thể đề xuất là, theo tín hiệu được tạo ra bởi bộ phận cảm biến tồn tại người lái 106, bộ phận điều khiển điện tử 100 được tạo kết cấu và được lập trình để khử kích hoạt bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30, khi nó phát hiện người lái rời khỏi xe máy 1 hoặc sau một khoảng thời gian từ khi phát hiện việc đó, ví dụ bằng, hoặc gần bằng, 60 giây.

Một phương án khác của xe máy trên Fig.1 được thể hiện trên Fig. 6. Xe máy trên Fig.6 là xe máy và bao gồm bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất 50 mà được cố định vào một bên của phần giữa của xe máy 1. Như được thể hiện trên Fig.6, một cách tùy chọn, cũng ở xe máy 1 này, có thể tạo ra bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai 30,

hoặc hai bộ phận chiếu sáng thứ hai 30 được đặt ở hai phía đối diện so với trục dọc (L-L). Trong ví dụ trên Fig.6, bộ phận hỗ trợ thứ hai 30 được cố định vào sàn 35, cụ thể là nó được cố định bên dưới thành bước lên của sàn 35.

Tùy vào nguyên lý của sáng chế, các phương án và phần mô tả chi tiết sáng chế sẽ được thay đổi rộng về điều đã được mô tả và được minh họa nhằm mục đích làm ví dụ, mà không lệch khỏi phạm vi của sáng chế như được xác định trong các điểm yêu cầu bảo hộ kèm theo.

YÊU CẦU BẢO HỘ

1. Xe máy (1) bao gồm:

thân xe máy (2, 3, 4) kéo dài dọc theo trục dọc (L-L) và có phần trước (2), phần sau (4) và phần giữa (3) ở giữa phần trước (2) và phần sau (4);

ít nhất hai bánh (5, 6) được gắn vào thân xe máy (2, 3, 4), bao gồm bánh trước (5) và bánh sau (6);

động cơ kéo (7) được gắn vào thân xe máy (2, 3, 4) và được nối về mặt vận hành với ít nhất một trong số hai bánh (5, 6);

ít nhất một đèn pha (12) được cố định vào phần trước (2) và ít nhất một đèn sau (14) được cố định vào phần sau (4);

ít nhất một chân chống đứng (100) được làm thích ứng cần phải được dịch chuyển để giả sử lựa chọn vị trí vận hành nghỉ và vị trí vận hành làm việc, trong đó, ở vị trí vận hành làm việc, chân chống đứng có ít nhất một phần đầu chống tỳ vào phần mặt đất ở bên và/hoặc dưới thân xe máy;

bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) được làm thích ứng để chiếu sáng chân chống đứng (10) hoặc làm cho nó phát sáng dạ quang;

khác biệt bởi thực tế là bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) được định hướng để chiếu sáng chân chống đứng (10) khi chân chống đứng này ở vị trí nghỉ.

2. Xe máy (1) theo điểm 1, trong đó bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) được tích hợp ở chân chống đứng (10).

3. Xe máy (1) theo điểm 1, trong đó bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) ở bên ngoài chân chống đứng, bộ phận này được gắn chặt vào thân (2, 3, 4) của xe máy (1) và bộ phận này được định hướng về phía chân chống đứng (1) khi chân chống đứng ở vị trí nghỉ.

4. Xe máy (1) theo điểm bất kỳ trong số các điểm nêu trên, trong đó xe máy (1) này

bao gồm bộ phận điều khiển điện tử (100) được nối về mặt vận hành với bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) để kích hoạt và khử kích hoạt bộ phận này và trong đó bộ phận điều khiển điện tử (100) kích hoạt bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) khi tốc độ xe máy (1) bằng không và/hoặc động cơ kéo (7) thay đổi từ trạng thái bất đến trạng thái tắt và/hoặc khi việc người lái rời khỏi xe máy (1) được phát hiện.

5. Xe máy (1) theo điểm 4, trong đó xe máy (1) này còn bao gồm bộ phận cảm biến lúc mờ sáng (105) được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển điện tử (100) và trong đó bộ phận điều khiển điện tử (100) được lập trình để giữ bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) tắt khi phát hiện độ sáng nhất định của môi trường xung quanh.

6. Xe máy (1) theo điểm 4 hoặc 5, trong đó xe máy (1) này còn bao gồm giao diện sóng vô tuyến (103) được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển điện tử (100) và trong đó bộ phận điều khiển điện tử (100) được lập trình để kích hoạt bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) khi tốc độ của xe máy (1) bằng không và khi tiếp nhận tín hiệu điều khiển sóng vô tuyến từ giao diện vô tuyến (103) này.

7. Xe máy (1) theo điểm bất kỳ trong số các điểm từ 4 đến 6, trong đó xe máy (1) này bao gồm bộ phận phát hiện (106) được làm thích ứng để tạo ra tín hiệu điện mang thông tin liên quan đến sự tồn tại và/hoặc sự không tồn tại của người lái trên xe máy (1), được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển điện tử (100) và trong đó, dựa trên tín hiệu điện được tạo ra bởi bộ phận phát hiện (106), bộ phận điều khiển điện tử (100) được tạo kết cấu và được lập trình để kích hoạt bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ nhất (50) khi bộ phận điều khiển điện tử (100) phát hiện người lái rời khỏi xe máy (1).

8. Xe máy (1) theo điểm bất kỳ trong số các điểm từ 4 đến 7, trong đó xe máy (1) này còn bao gồm bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai (30) được cố định vào thân xe máy (2, 3, 4) và được nối về mặt vận hành với bộ phận điều khiển điện tử (100) để do đó được kích hoạt và được khử kích hoạt, trong đó bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai (30) được

bố trí và được định hướng sao cho, khi được kích hoạt, nó chiếu sáng phần mặt đất (G1) ở bên và/hoặc dưới phần giữa (3) của thân xe máy (2, 3, 4).

9. Xe máy (1) theo điểm 8, trong đó bộ phận điều khiển điện tử (100) kích hoạt một cách tự động bộ phận chiếu sáng thứ hai (30) khi tốc độ của xe máy (1) thấp hơn tốc độ ngưỡng.

10. Xe máy (1) theo điểm 9, trong đó trị số tuyệt đối của tốc độ ngưỡng lớn hơn không.

11. Xe máy (1) theo điểm 10, trong đó tốc độ ngưỡng này lớn hơn hoặc bằng 5 km/giờ.

12. Xe máy (1) theo điểm 8, trong đó bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai (30) được bố trí ở phần giữa (3) và bộ phận này được định hướng về phía mặt đất.

13. Xe máy (1) theo điểm 8, trong đó bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai (30) có trục quang phát sáng chính (D1) được định hướng theo hướng ngang với trục dọc (L-L) và hướng về mặt đất.

14. Xe máy (1) theo điểm 8, trong đó phần giữa (3) này bao gồm sàn (35) và trong đó bộ phận chiếu sáng hỗ trợ thứ hai (30) được đặt dưới sàn (35).

1/3

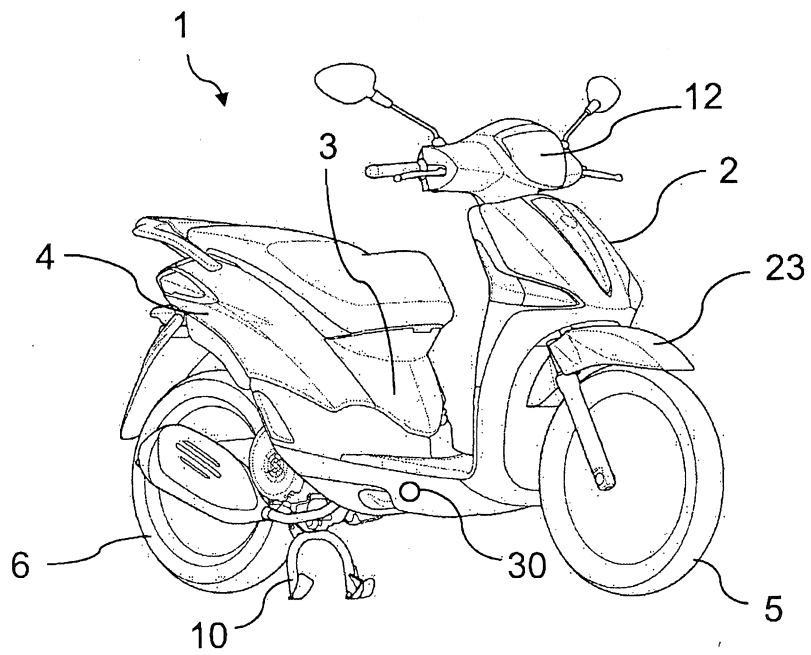


FIG. 1

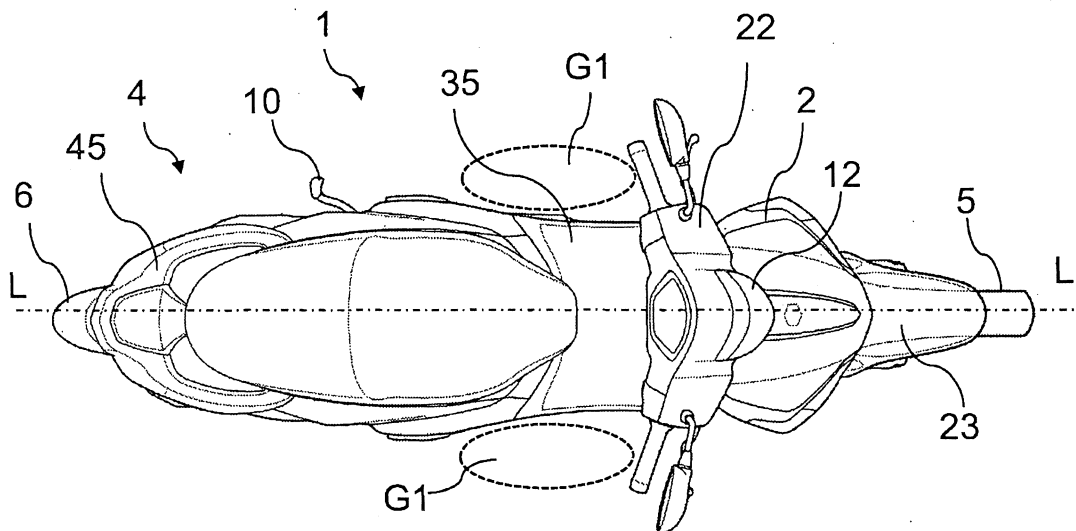


FIG. 2

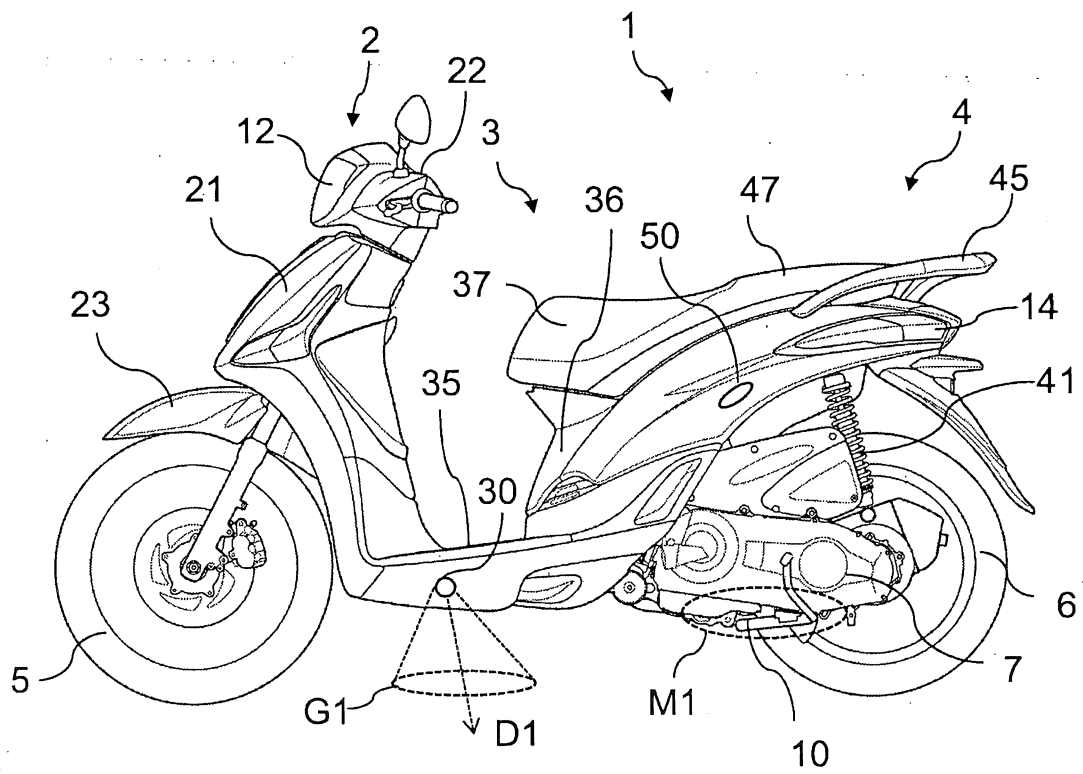


FIG. 3

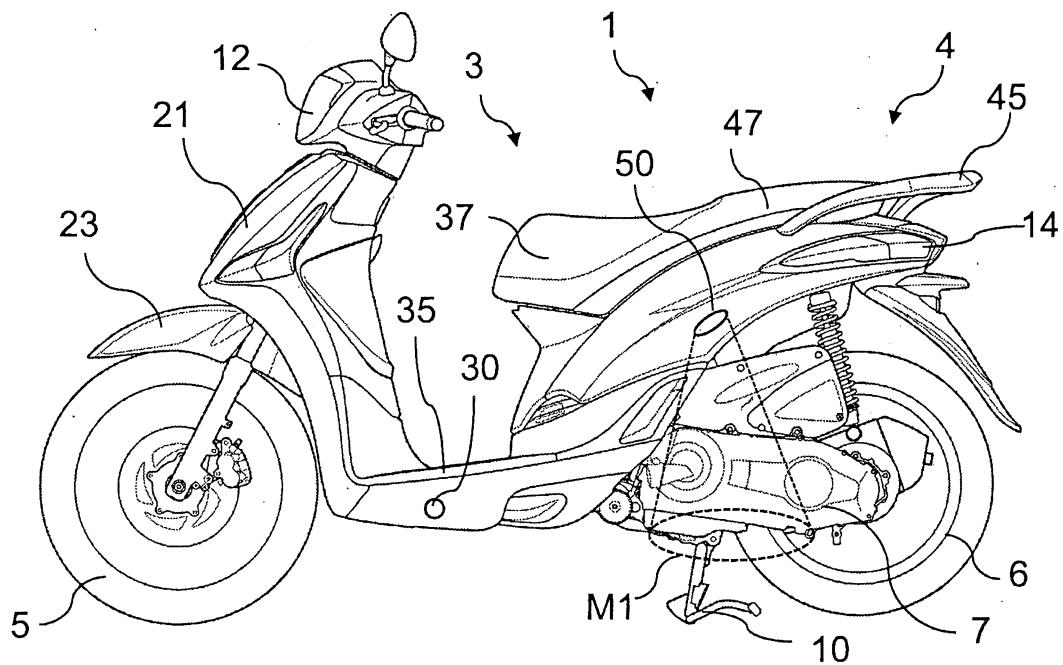


FIG. 4

